

DAFTAR PUSTAKA

- Amril, I. T., Sutanto, V. A., & Gultom, B. (2023). Perancangan Sistem Monitoring Area Parkir Berbasis Arduino Uno untuk Mengetahui Ketersediaan Area Parkir. *Prosiding Seminar Nasional Teknologi Komputer Dan Sains325*, 1(1), 325–331.
- Ghidary S, S. Tani, T. Takamori, & T. Hattori, H. (1999). A new Home Robot Positioning System (HRPS) using IR switched multi ultrasonic sensors. Engineering, F *IEEE Conference on Systems, Man and Cybernetics*.
- Handayani, R. (2022). *Jurnal+Jtmei+Juni+2022.23-29*. 1(2).
- Hanzel, J., Kl'Účik, M., Jurišica, L., & Vitko, A. (2012). Range finder models for mobile robots. *Procedia Engineering*, 48, 189–198.
- Wicaksono F, M. Hidayat. 2017. Mudah belajar mikrokontroler arduino disertai proyek, termasuk ethernet dan wireles client server. Penerbit Informatika. Bandung.
- Prasetyo, I. A. E., & Kartadie, R. (2019). Sistem Keamanan Area Parkir Stkip Pgri Tulungagung Berbasis Radio Frequency Identification (RFID). JOEICT: *Jurnal of Education and Information Communication Technology*, 3(1), 66–75.
- Rachman O. (2022). Panduan Lengkap Teori dan praktik ARDUINO Berbasis IoT Industry 4.0. Penerbit Andi. Yogyakarta.
- Punuh, E. M. (2024). Rancang Bangun Sensor Parkir Kendaraan Roda Empat Berbasis Mikrokontroler Arduino Uno. *Jambura Journal of Electrical and Electronics Engineering*, 6(1), 18–24.
- Putro, Y. J., & Wellem, T. (2023). Implementasi Sistem untuk Mendeteksi Jarak Aman Kendaraan Bermotor menggunakan Arduino dan Sensor Ultrasonik. *Jurnal Sistem Komputer Dan Informatika (JSON)*, 4(3), 459.
- Yunardi, R. T. (2017). Analisa Kinerja Sensor Inframerah dan Ultrasonik untuk Sistem Pengukuran Jarak pada Mobile Robot Inspection. *Setrum : Sistem Kendali-Tenaga-Elektronika-Telekomunikasi-Komputer*, 6(1), 33.